



Кинестетические датчики формируют информационный массив данных об обобщенных координатах и силах, т. е. о положении и относительных перемещениях отдельных рабочих органов и развиваемых ими усилиях.

К кинестетическим относятся датчики положения, скорости, измерители сил и моментов в сочленениях многозвенного механизма.

Локационные датчики предназначены для определения и измерения физических параметров среды путем излучения и приема отраженных от объектов сигналов. По значениям этих параметров формируется локационный образ среды, который используется для идентификации ее объектов.

Наиболее распространены электромагнитные, в том числе оптические, а также акустические устройства.

Визуальные датчики обеспечивают получение информации о геометрических и физических характеристиках внешней среды на основе анализа ее освещенности в оптическом диапазоне, включая ИК, СВЧ и рентгеновское излучения. Примером являются различные телевизионные системы.

Виды датчиков - Искусственный интеллект

Автор: Administrator

21.05.2011 00:00 - Обновлено 22.06.2011 19:09

Тактильные датчики позволяют определить характер контакта с объектами внешней среды в целях их распознавания. Это, например, тактильные матрицы и силомоментные датчики. Тактильные датчики относятся к датчикам контактного типа.

Контактными являются также кинестетические датчики. Сенсорные устройства ближнего действия получают информацию о среде вблизи объекта работы, дальнего — во всей рабочей зоне. Примерами являются визуальные и акустические преобразователи.